

2. Fall: $N(u) = u^2$.

Wir betrachten also $\partial_t^2 u = \partial_x^2 u - u + u^2$ mit $x, t, u(x, t) \in \mathbb{R}$. Wir machen den Ansatz

$$\begin{aligned} \varepsilon \psi_{\text{NLS}} &= \varepsilon A_1(\varepsilon(x - c_g t), \varepsilon^2 t) e^{i(k_0 x + \omega_0 t)} + \text{c.c.} \\ &+ \varepsilon^2 A_2(\varepsilon(x - c_g t), \varepsilon^2 t) e^{2i(k_0 x + \omega_0 t)} + \text{c.c.} \\ &+ \varepsilon^2 A_0(\varepsilon(x - c_g t), \varepsilon^2 t). \end{aligned}$$

ε -Balance liefert:

$$\varepsilon e^{i(k_0 x + \omega_0 t)} : \quad \omega_0 = \pm \sqrt{1 + k_0^2}$$

$$\varepsilon^2 e^{i(k_0 x + \omega_0 t)} : \quad c_g = \pm \partial_k \omega(k_0)$$

$$\varepsilon^3 e^{i(k_0 x + \omega_0 t)} : \quad 2i\omega_0 \partial_T A_1 = (1 - c_g^2) \partial_X^2 A_1 + 2A_1 A_0 + 2A_2 A_{-1},$$

$$\text{wobei } X = \varepsilon(x - c_g t), \quad T = \varepsilon^2 t$$

$$\varepsilon^2 e^0 : \quad 0 = -A_0 + 2A_1 A_{-1} \Rightarrow A_0 = 2|A_1|^2$$

$$\varepsilon^2 e^{2i(k_0 x + \omega_0 t)} : \quad 0 = \underbrace{-(-4\omega_0^2 + 4k_0^2 + 1)}_{\neq 0} A_2 + A_1^2 \Rightarrow A_2 = \frac{1}{-4\omega_0^2 + 4k_0^2 + 1} A_1^2$$

Einsetzen in die NLS-Gleichung liefert:

$$\partial_T A_1 = -i \frac{(1 - c_g^2)}{2\omega_0} \partial_X^2 A_1 - i \frac{\gamma}{2\omega_0} A_1 |A_1|^2$$

$$\text{mit } \gamma = 4 + \frac{2}{-4\omega_0^2 + 4k_0^2 + 1}.$$

Wie im kubischen Fall kann durch Hinzunahme von Korrekturtermen von höherer ε -Potenz das Residuum

$$\text{Res}(\varepsilon \psi_{\text{NLS}}) = -\partial_t^2 (\varepsilon \psi) + \partial_x^2 (\varepsilon \psi) - (\varepsilon \psi) + (\varepsilon \psi)^2$$

2016年04月26日

beliebig klein gemacht werden.

Proposition 1.2.4:

Für alle $n \in \mathbb{N}$ und $\Theta \geq 1$ gilt: Für $A \in C([0, T_0], H^{\Theta A})$ mit $\Theta_A = 3(n-3)+1+\Theta$ und $\varepsilon_0 \in (0, 1]$ existiert ein $C > 0$, so dass es für alle $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0)$ eine Approximation $\varepsilon \psi_n$ gibt mit

$$\sup_{t \in [0, T_0/\varepsilon^2]} \|\text{Res}(\varepsilon \psi_n(t))\|_{H^\Theta} \leq C \varepsilon^{n-1/2},$$

$$\sup_{t \in [0, T_0/\varepsilon^2]} \|\varepsilon \psi_{\text{NLS}}(t) - \varepsilon \psi_n(t)\|_{C^0} \leq C \varepsilon^2. \quad \times \quad [\text{Beweis analog zum } "u^3" \text{ Fall (Fall 1)}]$$

Sei $\beta = n - \frac{5}{2}$ und $\varepsilon^\beta R = u - \varepsilon \psi_n$. Dann gilt:

$$\partial_t^2 R = \partial_x^2 R - R + 2\varepsilon \psi_n R + \varepsilon^\beta R^2 + \varepsilon^{-\beta} \text{Res}(\varepsilon \psi)$$

$$\Rightarrow \partial_t \hat{R}_1 = i\omega \hat{R}_2$$

$$\partial_t \hat{R}_2 = i\omega \hat{R}_1 + \frac{1}{i\omega} (2\varepsilon \hat{\psi}_n * \hat{R}_1 + \varepsilon^\beta \hat{R}_1^{*2} + \varepsilon^{-\beta} \widehat{\text{Res}(\varepsilon \psi_n)})$$

mit $\omega(k) = \sqrt{k^2 + 1}$. Der Term $2\varepsilon \psi_n R$ ist von $\mathcal{O}(\varepsilon)$ und kann daher nicht direkt auf einer Zeitskala der Ordnung $\mathcal{O}(\varepsilon^{-2})$ abgeschätzt werden.

Idee: Elimination dieses Terms mit Hilfe einer Normalformtransformation (Shatah, Kalyakin).

Definiere für ein System der Form

$$\partial_t u = Au + N_Q(u) + N_C(u),$$

wobei $N_Q(u)$ quadratisch in u ist und $N_C(u)$ aus nichtlinearen Termen höherer Ordnung (z.B. kubisch in u) besteht, eine Koordinatentransformation der Form

$$v = u - K(u),$$

um $N_Q(u)$ zu eliminieren und in einen Term höherer Ordnung zu verwandeln.

Dabei gilt:

2016年04月26日

$$\begin{aligned}\partial_t v &= \partial_t u - K'(u) \cdot \partial_t u \\ &= Au + N_Q(u) + N_C(u) - K'(u) Au - K'(u) N_Q(u) - K'(u) N_C(u) \\ &= Av + AK(u) - K'(u) Au + N_Q(u) + N_C(u) - K'(u) N_Q(u) - K'(u) N_C(u).\end{aligned}$$

Um $N_Q(u)$ zu eliminieren, wählt man (wenn möglich) K so, dass

$$AK(u) - K'(u) Au + N_Q(u) = 0$$

gilt.

Bsp.: $\partial_t u = -i \Delta u + i \langle \nabla u, \nabla u \rangle.$

Sei $v = u - \frac{1}{2} u^2$, also $K(u) = \frac{1}{2} u^2.$

$$\begin{aligned}\Rightarrow AK(u) - K'(u) Au + N_Q(u) &= -i \Delta \left(\frac{1}{2} u^2 \right) - u (-i \Delta u) + i \langle \nabla u, \nabla u \rangle \\ &= 0.\end{aligned}$$

$$\Rightarrow \partial_t v = -i \Delta u - u i \langle \nabla u, \nabla u \rangle$$

[um die rechte Seite in v ausdrücken zu können, muss die TF invertierbar sein \rightarrow z.B. IFS]

Um eine Evolutionsgleichung für v zu erhalten muss die NFT noch invertiert werden, also u in Termen von v ausgedrückt werden.

Anwendung auf die nichtlineare Wellengleichung:

Sei $R = S^{-1} \begin{pmatrix} R_1 \\ R_2 \end{pmatrix}$, $S = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$,

$$\hat{\Psi}(k) = S^{-1} \begin{pmatrix} \hat{\Psi}(k) \\ \frac{1}{i\omega(k)} \partial_t \hat{\Psi}(k) \end{pmatrix}.$$

$$\Rightarrow \partial_t R = \hat{\Lambda} R + 2\epsilon B(\Psi, R) + \epsilon^\beta B(R, R) + \epsilon^{-\beta} RES(\epsilon \Psi)$$

mit $\hat{\Lambda} = \begin{pmatrix} i\omega & 0 \\ 0 & -i\omega \end{pmatrix}$, $\hat{B}(\hat{u}, \hat{v}) = \frac{1}{i\omega} S^{-1} \tilde{B}(S\hat{u}, S\hat{v})$,

$$\tilde{B}(\hat{u}, \hat{v}) = \begin{pmatrix} 0 \\ \hat{u}_1 + \hat{v}_1 \\ \hat{u}_2 + \hat{v}_2 \end{pmatrix}, \hat{u} = \begin{pmatrix} \hat{u}_1 \\ \hat{u}_2 \end{pmatrix}, \hat{v} = \begin{pmatrix} \hat{v}_1 \\ \hat{v}_2 \end{pmatrix}, RES(\epsilon \Psi) = S^{-1} \begin{pmatrix} 0 \\ Res(\epsilon \Psi) \end{pmatrix}.$$

2016年04月26日

Ansatz für die NFT:

$$\omega = \mathcal{R} + \varepsilon Q(\Psi, \mathcal{R}),$$

wobei Q eine autonome bilineare Abbildung ist.

$$\Rightarrow \partial_t \omega = \partial_t \mathcal{R} + \varepsilon Q(\partial_t \Psi, \mathcal{R}) + \varepsilon Q(\Psi, \partial_t \mathcal{R})$$

$$= \Lambda \mathcal{R} + 2\varepsilon \mathcal{B}(\Psi, \mathcal{R}) + \varepsilon^\beta \mathcal{B}(\mathcal{R}, \mathcal{R}) + \varepsilon^{-\beta} \text{RES}(\varepsilon \Psi) + \varepsilon Q(\partial_t \Psi, \mathcal{R}) \\ + \varepsilon Q(\Psi, \Lambda \mathcal{R} + 2\varepsilon \mathcal{B}(\mathcal{R}, \mathcal{R}) + \varepsilon^{-\beta} \text{RES}(\varepsilon \Psi))$$

$$= \Lambda \omega - \varepsilon \Lambda Q(\Psi, \mathcal{R}) + 2\varepsilon \mathcal{B}(\Psi, \mathcal{R}) + \varepsilon^\beta \mathcal{B}(\mathcal{R}, \mathcal{R}) + \varepsilon^{-\beta} \text{RES}(\varepsilon \Psi) \\ + \varepsilon Q(\partial_t \Psi, \mathcal{R}) + \varepsilon Q(\Psi, \Lambda \mathcal{R}) + 2\varepsilon^2 Q(\Psi, \mathcal{B}(\mathcal{R}, \mathcal{R})) \\ + \varepsilon^{1+\beta} Q(\Psi, \mathcal{B}(\mathcal{R}, \mathcal{R})) + \varepsilon^{1-\beta} Q(\Psi, \text{RES}(\varepsilon \Psi))$$

$$\Rightarrow \partial_t \omega = \Lambda \omega + \varepsilon (-\Lambda Q(\Psi, \mathcal{R}) + Q(\Psi, \Lambda \mathcal{R}) + 2\mathcal{B}(\Psi, \mathcal{R}) + Q(\partial_t \Psi, \mathcal{R})) \\ + \mathcal{O}(\varepsilon^2).$$

Wähle daher Q so, dass

$$\Lambda Q(\Psi, \mathcal{R}) - Q(\partial_t \Psi, \mathcal{R}) - Q(\Psi, \Lambda \mathcal{R}) = 2\mathcal{B}(\Psi, \mathcal{R}) + \mathcal{O}(\varepsilon).$$